Оглавление

[Введение 1](#_Toc81227314)

[Аналитическая часть 2](#_Toc81227315)

[Конструкторская часть 3](#_Toc81227316)

[Алгоритм генерации ландшафта 3](#_Toc81227317)

[Алгоритм удаления невидимых поверхностей 4](#_Toc81227318)

[Выбор структур данных 6](#_Toc81227319)

[Технологическая часть 7](#_Toc81227320)

[Основные инструменты используемые для реализации проекта 7](#_Toc81227321)

[Реализация 10](#_Toc81227322)

# Введение

Тестовый текст.

# Аналитическая часть

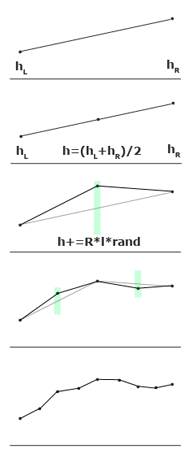
Основной целью проекта является разработка программы генерации и построения трехмерного изображения ландшафта.

# Конструкторская часть

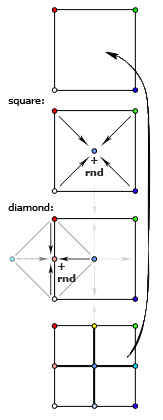
Для реализации данного проекта, необходимо решить ряд задач:

* Выбрать алгоритм генерации ландшафта
* Выбрать алгоритм удаления невидимых поверхностей
* Выбрать необходимые структуры данных для представления ландшафта

## Алгоритм генерации ландшафта

Я выбрал алгоритм diamond-square, поскольку он наиболее распространён и даёт одни из самых реалистичных результатов. Данный алгоритм является расширением одномерного алгоритма midpoint displacement на двумерную плоскость.

В кратце алгоритм midpoint displacement можно описать так: изначально мы любым образом задаем высоту на концах отрезка и разбиваем его точкой посередине на два под-отрезка. Эту точку мы смещаем на случайную величину и повторяем разбиение и смещение для каждого из полученных под-отрезков. И так далее — пока отрезки не станут длиной в один пиксель. Важное замечание: случайные смещения должны быть пропорциональны длинам отрезков, на которых производятся разбиения. Например, мы разбиваем отрезок длиной *l* — тогда точка посередине него должна иметь высоту ( и — высоты на левом и правом конце отрезка, а константа *R* определяет «шероховатость» (roughness) получающейся ломаной и является главным параметром в данном алгоритме).

 Если же говорить об алгоритме diamond-square, то можно разбить его на следующие шаги:

1. В начале нам необходимо задать начальные значения для угловых вершин (в моём случае это нули).
2. Шаг square. Определение центральной вершины, путем усреднения угловых и добавлением случайного числа.
3. Шаг diamond. Определение срединных вершин для ромбов путём усреднения вершин сверху, снизу, слева и справа. Если же какая-то из вершин выходит за границу карты высот, то такую точку можно либо не учитывать, либо считать равной нулю, благодаря чему, ближе к краям ландшафта он будет снижаться.
4. Повторить шаги square-diamond для меньших квадратов. При этом важно заметить, что две вершины, которые достались нам на шаге square, должны быть уже посчитаны — поэтому обсчет нужно вести «слоями», сначала для всех квадратов выполнить шаг «square» — затем для всех ромбов выполнить шаг «diamond» — и далее перейти к меньшим квадратам.

Кроме того, необходимо чтобы размерность карты высот была , где n – целое, натуральное число. Это необходимо для того, чтобы на каждом шаге square была центральная вершина.

## Алгоритм удаления невидимых поверхностей

Для решения данной задачи я выбрал алгоритм z-buffer в силу его безразличия к сложности сцены.

Алгоритм, использующий z-буферэто один из простейших алгоритмов удаления невидимых поверхностей. Впервые он был предложен Кэтмулом. Работает этот алгоритм в пространстве изображения. Данный алгоритм использует буфер кадра и z-буффер равных размеров. Буфер кадра используется для запоминания атрибутов (интенсивности) каждого пиксела в пространстве изображения, z-буфер - это отдельный буфер глубины, используемый для запоминания координаты *z* или глубины каждого видимого пиксела в пространстве изображения. В процессе работы глубина или значение z каждого нового пиксела, который нужно занести в буфер кадра, сравнивается с глубиной того пиксела, который уже занесен в z-буфер. Если это сравнение показывает, что новый пиксел расположен впереди пиксела, находящегося в буфере кадра, то новый пиксел заносится в этот буфер и, кроме того, производится корректировка z-буфера новым значением z. Если же сравнение дает противоположный результат, то никаких действий не производится. По сути, алгоритм является поиском по х и у наибольшего значения функции z (х, у).

Главное преимущество алгоритма – его простота. Кроме того, этот алгоритм решает задачу об удалении невидимых поверхностей и делает тривиальной визуализацию пересечений сложных поверхностей. Сцены могут быть любой сложности. Поскольку габариты пространства изображения фиксированы, оценка вычислительной трудоемкости алгоритма не более чем линейна. Поскольку элементы сцены или картинки можно заносить в буфер кадра или в z-буфер в произвольном порядке, их не нужно предварительно сортировать по приоритету глубины. Поэтому экономится вычислительное время, затрачиваемое на сортировку по глубине.

Основной недостаток алгоритма - большой объем требуемой памяти. Кроме этого сложно устранить лестничный эффект или реализовать эффект прозрачности.

## Выбор структур данных

Поскольку мы используем карту высот для представления ландшафта, разумно использовать матрицу со значениями каждой вершины, для генерации карты высот. Но поскольку нам необходимо реализовать трёхмерные преобразования для нашего ландшафта, нам нужно также знать не только высоту каждой вершины, но и две другие координаты, поэтому на основе сгенерированной карты высот будет создана матрица точек с координатами X, Y и Z.

Чтобы изобразить поверхность ландшафта я решил использовать треугольные полигоны, т.к. на основе любых трёх точек может образовать поверхность, что будет очень удобно для нас в будущем. Каждый полигон будет состоять из 3-ёх точек матрицы, которую мы получили ранее. Для того чтобы хранить эти треугольные полигоны используем массив.

На основе этих данных мы уже можем изобразить каркас нашего ландшафта, но нам необходимо также решить задачу удаления невидимых поверхностей. Поскольку мы выбрали алгоритм, использующий Z-buffer, нам необходимо создать еще две матрицы: буфер кадра и Z-буфер. Для реализации нашего алгоритма, также необходимо иметь возможность вычислять координаты Z для каждого X, Y наших полигонов, поэтому нужно вычислять коэффициенты плоскости для каждого полигона.

# Технологическая часть

## Основные инструменты используемые для реализации проекта

1. Язык программирования C++

Данный язык был выбран, в первую очередь потому, что я его знаю лучше остальных. Но выбрал для изучения я его не случайно, а за его плюсы:

1. Высокая производительность: Язык спроектирован так, чтобы дать программисту максимальный контроль над всеми аспектами структуры и порядка исполнения программы. Один из базовых принципов C++ «не платишь за то, что не используешь» то есть ни одна из языковых возможностей, приводящая к дополнительным накладным расходам, не является обязательной для использования. Имеется возможность работы с памятью на низком уровне.
2. Кроссплатформенность: стандарт языка C++ накладывает минимальные требования на ЭВМ для запуска скомпилированных программ.
3. Доступность: Для C++ существует огромное количество учебной литературы, переведённой на всевозможные языки. Язык имеет высокий порог вхождения, но среди всех языков такого рода обладает наиболее широкими возможностями.
4. Поддержка различных стилей программирования: традиционное императивное программирование (структурное, объектно-ориентированное), обобщённое программирование, функциональное программирование, порождающее метапрограммирование.

Это не все достоинства C++, но основные, в связи с которыми я выбрал именно этот язык.

1. Кроссплатформенный фреймворк Qt

Для реализации моего проекта, необходима была библиотека, упрощающая работу с графикой и сетями. На примете были Qt и MFC. Чтобы сделать выбор, мне пришлось их сравнить.

Qt – кроссплатформенный фреймворк для разработки программного обеспечения на языке программирования C++. Есть также «привязки» ко многим другим языкам программирования: Python — PyQt, PySide; Ruby — QtRuby; Java — Qt Jambi; PHP — PHP-Qt и другие.

Qt позволяет запускать написанное с его помощью программное обеспечение в большинстве современных операционных систем путём простой компиляции программы для каждой системы без изменения исходного кода (кроссплатформенность). Включает в себя все основные классы, которые могут потребоваться при разработке прикладного программного обеспечения, начиная от элементов графического интерфейса и заканчивая классами для работы с сетью, базами данных и XML. Является полностью объектно-ориентированным, расширяемым и поддерживающим технику компонентного программирования.

Комплектуется визуальной средой разработки графического интерфейса Qt Designer, позволяющей создавать диалоги и формы.

Также существует возможность расширения привычной функциональности виджетов, связанной с размещением их на экране, отображением, перерисовкой при изменении размеров окна.

Мета-объектная система — часть ядра фреймворка для поддержки в С++ таких возможностей, как сигналы и слоты для коммуникации между объектами в режиме реального времени и динамических свойств системы

Одним из преимуществ проекта Qt является наличие качественной документации, в отличие, например, от wxWidgets. Статьи документации снабжены большим количеством примеров. Исходный код самой библиотеки хорошо форматирован, подробно комментирован, что также упрощает изучение Qt.

Отличительная особенность — использование мета-объектного компилятора — предварительной системы обработки исходного кода. Расширение возможностей обеспечивается системой плагинов, которые возможно размещать непосредственно в панели визуального редактора. Но минусом получается то, что код написанный с помощью Qt нельзя скомпилировать на другом компьютере без установки фреймворка.

Microsoft Foundation Classes – библиотека на языке C++, разработанная Microsoft и призванная облегчить разработку GUI-приложений для Microsoft Windows путём использования богатого набора библиотечных классов.

Во-первых если сравнивать только работу с GUI, то данная библиотека работает только под Windows, то есть ни о какой кроссплатформенности речи не идёт. Но не стоит забывать о том что Qt в отличии от MFC имеет множество других полезных классов, и что важно в данном случае, упрощает работу с сетью. Во-вторых, если же в MFC создать каркас приложения без дизайнера достаточно сложно, то в Qt это зачастую даже намного удобнее и проще.

Поскольку функционал Qt намного шире, то для реализации проекта был выбран именно фреймворк Qt.

1. Среда разработки Qt creator

Qt Creator (ранее известная под кодовым названием Greenhouse) — кроссплатформенная свободная IDE для языков С, С++ и QML. Разработана Trolltech (Digia) для работы с фреймворком Qt. Включает в себя графический интерфейс отладчика и визуальные средства разработки интерфейса как с использованием QtWidgets, так и QML. Поддерживаемые компиляторы: GCC, Clang, MinGW, MSVC, Linux ICC, GCCE, RVCT, WINSCW.

Основная задача Qt Creator — упростить разработку приложения с помощью фреймворка Qt на разных платформах. Поэтому для работы с данной библиотекой был выбран именно он.

Дополнительные инструменты:

Для хранения исходников используется система Git (на портале github.com), т.к. это крупнейший веб-сервис для хостинга IT-проектов и их совместной разработки.

Для построения документации системы используется Doxygen (с помощью неё в автоматическом режиме получены диаграммы представленные в презентации). Очень полезная программа которая сильно помогает в отображении того как работает алгоритм.

## Реализация

Тестовый текст.